

หลักสูตรการฝึกยกระดับฝีมือ
สาขาช่างเมคคาทรอนิกส์ ระดับ 3
(รหัสหลักสูตร 0920083270103)
กรมพัฒนาฝีมือแรงงาน กระทรวงแรงงาน

1. วัตถุประสงค์ :

- 1.1 เพื่อให้ผู้รับการฝึกทำงานด้านเมคคาทรอนิกส์อย่างปลอดภัย
- 1.2 เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับใช้ไฟฟ้าควบคุมระดับสูงในระบบนิวเมติกส์
- 1.3 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถประยุกต์การใช้งานระหว่างนิวเมติกส์กับไฮดรอลิกส์เป็นระบบเดียวกันได้อย่างถูกต้อง
- 1.4 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถบำรุงรักษาเชิงป้องกันได้อย่างถูกต้อง
- 1.5 เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับการทำงานและการควบคุมการทำงานของ Robot
- 1.6 เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับ CNC พื้นฐานและโปรแกรม และสามารถนำไปใช้งาน เป็นต้น
- 1.7 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถนำความรู้ หรือทักษะไปใช้ในการปฏิบัติงานหรือพัฒนางานใหม่ประสิทธิภาพมากขึ้น

2. ระยะเวลาการฝึก :

ผู้รับการฝึกจะได้รับการฝึกในภาคทฤษฎีและภาคปฏิบัติ โดยสถาบันพัฒนาฝีมือแรงงานภาค หรือหน่วยงานอื่นที่เกี่ยวข้อง ในสังกัดกรมพัฒนาฝีมือแรงงาน เป็นเวลา 66 ชั่วโมง

3. คุณสมบัติของผู้รับการฝึก :

- 3.1 ต้องผ่านการฝึกเมคคาทรอนิกส์ระดับ 2
- 3.2 หรือมีประสบการณ์เกี่ยวข้องกับสาขาไฟฟ้า เครื่องกล อิเล็กทรอนิกส์ คอมพิวเตอร์ อย่างน้อย 3 ปี และผ่านการทดสอบ
- 3.3 ผู้ที่จบการศึกษาระดับประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.หรือเทียบเท่า) ขึ้นไปต้องผ่านการทดสอบก่อน
- 3.4 สามารถใช้โปรแกรมสำเร็จรูปได้
- 3.5 มีความรู้ภาษาอังกฤษขั้นพื้นฐาน
- 3.6 มีสุขภาพแข็งแรงไม่เป็นอุปสรรคต่อการฝึก

4. วุฒิบัตร :

- ชื่อเต็ม : วุฒิบัตรพัฒนาฝีมือแรงงาน สาขา เมคคาทรอนิกส์ ระดับ 3
- ชื่อย่อ : วพร. สาขา เมคคาทรอนิกส์ ระดับ 3
- ผู้รับการฝึกที่ผ่านการประเมินผล และมีระยะเวลาการฝึกไม่น้อยกว่าร้อยละ 80 ของระยะเวลาฝึกทั้งหมด จะได้รับวุฒิบัตร วพร. สาขา เมคคาทรอนิกส์ ระดับ 3

5. หัวข้อวิชา :

รหัส	หัวข้อวิชา	ชั่วโมง	
		ทฤษฎี	ปฏิบัติ
0922720110	PLC ระดับสูง	9	21
0922720111	ไฮดรอนิวเมติก	2	1
0922720112	การบำรุงรักษาเชิงป้องกัน	3	3
0922720113	Touch Screen	5	7
0922720114	โรบอทพื้นฐาน (Basic Robot)	3	3
0922720115	เทคโนโลยี CNC เป็องตัน	3	3
0922710199	การวัดและประเมินผล	1	2
		26	40
	รวม		66

6. เนื้อหาวิชา :

0922720110 PLC ระดับสูง

(9:21)

วัตถุประสงค์รายวิชา

เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้ ความสามารถดังนี้

1. มีความรู้เกี่ยวกับหลักการใช้งาน Servo Motor หลักการทำงานของ Motion Control

ขั้นพื้นฐาน หลักการทำงานและองค์ประกอบของ Motion Controller

2. มีความรู้เกี่ยวกับพื้นฐานการออกแบบ

3. มีความสามารถในการเขียนแบบโปรแกรมควบคุมการทำงานของ Motion Controller

4. มีความสามารถตรวจสอบการทำงานและแก้ไขปัญหาเบื้องต้นเมื่อเกิดการทำงานผิดพลาด

คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับวิธีการแบ่งชนิดและความแตกต่างของ Motion Control ในแต่ละรุ่น โครงสร้าง วิธีการนำ Motion Control ไปใช้งาน รวมถึงขั้นตอนการออกแบบ และวิธีเขียนโปรแกรม Real MODE และ Virtual MODE

ฝึกปฏิบัติการต่อ Wiring ระหว่างชุดขับเคลื่อน Servo Motor กับ PLC และการแก้ปัญหา Alarm

0922720111 ไฮดรอนิวเมติก

(2:1)

วัตถุประสงค์รายวิชา

1. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับหลักการทำงานของระบบไฮดรอนิวเมติก

2. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความสามารถคำนวณหาค่ากำลังของการขับเคลื่อน ค่าความสัมมไปเลื่อน ค่าการโหลด กำลังไฟฟ้า (ค่ากำลังคือ ความตันของน้ำหนักที่เกิดจากการปั๊มด้วยมอเตอร์ไฟฟ้า)

คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับหลักการทำงานระหว่างไฮดรอลิกกับนิวเมติก วิธีการเลือกใช้อุปกรณ์ในส่วนชุดต้นกำลังให้เหมาะสมกับลักษณะงาน วิธีการประยุกต์ใช้ระบบไฮดรอนิวเมติกเพื่อช่วยลดมลพิษและขยายอุตสาหกรรม (Green Technology, Energy Saving) วิธีการคำนวณ วิธีการแปลงค่าความดันจากแรงดันนิวเมติกส์เป็นแรงดันไฮดรอลิก (ISO 14001)

ฝึกปฏิบัติการคำนวณการแปลงค่าความดัน การไหล การลิ้นเปล่อง เป็นต้น

0922720112 การบำรุงรักษาเชิงป้องกัน

(3:3)

วัตถุประสงค์รายวิชา

เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถตรวจสอบแก้ไข รายการอุปกรณ์ตามข้อกำหนดใน Check list คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับวิธีการรักษาเชิงป้องกัน รวมถึงวิธีการออกแบบ วิธีการจัดทำรายการและวิธีการตรวจ (ทำการ Check list และตรวจสอบ) อุปกรณ์ในระบบภายในโรงงาน เช่นระบบต้นกำลัง, service unit, power unit, PLC

ฝึกปฏิบัติการออกแบบ รายการ Check list เพื่อการตรวจสอบ

0922720113 Touch Screen

(5:7)

วัตถุประสงค์รายวิชา

1. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับหลักการทำงานของอุปกรณ์ HMI (Human Machine Interface)

2. เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถนำมาใช้งานได้อย่างถูกต้อง

คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับหลักการใช้งานของ HMI การเลือกใช้ HMI ให้เหมาะสมกับการใช้งาน วิธีการเชื่อมต่อ HMI กับ PLC ในแบบต่างๆ รวมไปถึงการออกแบบ และวิธีการสร้างหน้าจอแสดงผล HMI โดยใช้โปรแกรมประยุกต์การใช้งาน

ฝึกปฏิบัติการออกแบบกราฟฟิกหน้าจอและเขียนโปรแกรมไปยัง PLC และปฏิบัติการใช้งาน Software HMI

0922720114 робอทพื้นฐาน (Basic Robot)

(3:3)

วัตถุประสงค์รายวิชา

1. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับหลักการควบคุมการทำงานพื้นฐานของอุปกรณ์โรบอท เช่นการกำหนดตำแหน่ง ความเร็ว แรงบิด ให้มีความแม่นยำ เที่ยงตรง

2. เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถเขียนโปรแกรมด้วย Teaching Box หรือ Application Software

คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับประเภทของโรบอท หลักการทำงานของโรบอท วิธีการควบคุม ด้วย Teaching Box และ Application Software วิธีการประยุกต์การใช้งาน และวิธีการบำรุงรักษาเพื่อลดความเสี่ยงข้อมูลสูญหาย

ฝึกปฏิบัติการเขียนโปรแกรมด้วย Teaching Box หรือ Application Software

0922720115 เทคโนโลยี CNC เป็องตัน

(3:3)

วัตถุประสงค์รายวิชา

1. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความรู้เกี่ยวกับการใช้งาน CNC และโปรแกรม
2. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความสามารถออกแบบชิ้นงานในประเภทต่างๆ
3. เพื่อให้ผู้รับการฝึกมีความสามารถเขียนคำสั่ง G-Code เป็องตัน

คำอธิบายรายวิชา

ศึกษาความรู้เกี่ยวกับพื้นฐานของ CNC วิธีการแยกประเภทของเครื่อง CNC ตามลักษณะการใช้งาน วิธีการใช้ Application Software ในการออกแบบชิ้นงานในประเภทต่างๆ เช่น โปรแกรม Master CAM, Inventor

ฝึกปฏิบัติการเขียนคำสั่ง G-Code เป็องตันเพื่อใช้ในการทำงานควบคุมการทำงานของ CNC และจำลองการทำงานแบบเสมือนจริงโดยใช้ Application Software

0922710199 การวัดและประเมินผล

(1:2)

วัตถุประสงค์รายวิชา

เพื่อเป็นการวัดผลผู้รับการฝึก

คำอธิบายรายวิชา

วัดผลทั้งทางด้านทฤษฎีและด้านปฏิบัติ

คณะทำงาน

นายจิรยุทธ์ แท่นนิด	ผู้เชี่ยวชาญด้านมหภาคทรัพย์บริษัท โลฟมหภาคทรัพย์อนิคส์ จำกัด
นายปริญญาวัฒน์ อินทร์อุ่น	ที่ปรึกษาบริษัท เอส เอ็น ซี (ประเทศไทย) จำกัด
นายนฤพนธ์ พนาภูลชัยวิทย์	Business Development PLC & SMI บริษัทซี�แอล Limited
นายสหเทพ วงศ์อันนต์	Trainer ด้านแม่ค้าทรัพย์บริษัท F.A.Tech จำกัด
นายพงษ์ศักดิ์ อชาวนะณิชกุล	หัวหน้าส่วนฝึกอบรมบริษัท เอส เอ็น ซี (ประเทศไทย) จำกัด
นายอวิรุทธ์ มูลิกบุตร	นักวิชาการพัฒนาฝีมือแรงงานชำนาญการพิเศษ
นายชัยสมร ยองไช	นักวิชาการพัฒนาฝีมือแรงงานปฏิบัติการ
นายชงชัย จิตต์หาญ	นักวิชาการพัฒนาฝีมือแรงงานชำนาญการ
นางพันธ์ยมล ฤทธิ์ไชติ	นักวิชาการพัฒนาฝีมือแรงงานชำนาญการ

ผู้เห็นชอบหลักสูตร

ผู้อนุมัติหลักสูตร

๙๘๐.๖๓

(นายลันโดษ เต็มแสงเลิศ)
ผู้อำนวยการสำนักพัฒนาฝึกและเทคโนโลยีการฝึก

(นายประพันธ์ มนතการดิวงศ์)
รองอธิบดี ปฏิบัติราชการแทน
อธิบดีกรมพัฒนาฝีมือแรงงาน